DOI:10.13203/j. whugis20140924

1

**文章编号:**1671-8860(2017)06-0797-06

# 联合多平台 InSAR 数据集精确估计 地表沉降速率场

杨梦诗1 廖明生1,2 史绪国1 张 路1

1 武汉大学测绘遥感信息工程国家重点实验室,湖北武汉,430079
2 地球空间信息技术协同创新中心,湖北武汉,430079

摘 要:分析了不同平台 InSAR 数据集的成像几何差异以及时空分辨率不一致对沉降场联合反演的影响,提 出了多平台 InSAR 数据联合估计方法及其解决方案。将该方法应用于分析覆盖上海地区的 18 景 Terra-SAR-X、16 景 ENVISAT ASAR 和 20 景 ALOS PALSAR 数据,提取了数据共同覆盖时间段内(2009 年~ 2010 年)的上海市地表沉降速率场分布,并与同期获取的水准数据进行了对比验证。实验结果表明,本文方 法能有效的联合多组观测数据给出更精确的沉降估计结果,且无需外部数据校正。

关键词:多平台;联合估计;时间序列 InSAR 分析技术;最小二乘

中图法分类号: P237 文献标志码: A

基于卫星平台的时间序列 InSAR 分析方法 具有高分辨率、大范围、厘米级地表形变场获取的 能力<sup>[1]</sup>,被认为是当前最具前景的形变监测技 术<sup>[2,3]</sup>。该技术是针对传统 InSAR 技术易受时间 和几何去相关以及大气扰动影响而提出的<sup>[4]</sup>,推 动了 InSAR 技术在地表形变监测中的广泛应 用<sup>[3]</sup>。

SAR 传感器固有的侧视成像方式使得干涉 相位只对视线方向(line of sight,LOS)上的形变 敏感<sup>[5]</sup>。因此,对于重复轨道获取的单独一组 SAR 数据集,当研究目标出现在几何畸变(如阴 影)的发生区域时,无法提取有效信息来完成形变 监测;或者目标的形变方向与卫星飞行方向平行, 则在该数据集的视线向上无法得到很好的反映。 这些都造成了研究区域形变信息的缺失,限制了 时间序列 InSAR 分析技术对真实地表形变信息 的精确反演。

随着越来越多 SAR 卫星的运行,联合具有不同成像几何参数的多卫星平台获取的 SAR 数据 是当前该领域研究的趋势<sup>[6,7]</sup>,能为区域目标信 息的获取提供相互补充。结合对目标的多次观测 信息可对真实的地表形变做出准确估计,并为以 上问题提供一种有效的解决方案。

# 3 多平台 InSAR 数据集联合估计原 理

本文的多平台 InSAR 数据集联合估计方法 结合了时间序列 InSAR 分析技术和带权最小二 乘估计来提取无偏估计的地表形变量。该方法主 要包含两部分:第一,多个 SAR 数据集分别进行 时间序列分析,通过提取在时间序列上具有稳定 散射特性的高相干点进行相位分析。依据不同相 位源的时空特性来获得在观测时间段内,经过地 形以及轨道、大气误差改正<sup>[4]</sup>的形变速率场;第 二,根据多平台数据之间不同的观测几何,建立有 效的形变约束模型,然后根据模型利用最小二乘 算法对多平台观测结果优化,最终得到具有最优 统计特性的形变估计值。

本文将首先阐述联合估计的算法原理,分析 具体的处理中由于引入了具有不同的观测几何、 时间以及空间分辨率的 SAR 数据需要考虑的关 键问题,并出处理方案。

#### 1.1 联合估计算法

在局部参考系统内,LOS 方向监测形变量 R 可分解为三个方向(南北 N、东西 E、垂直 U)的分

**收稿日期:**2015-07-06

第一作者:杨梦诗,博士生,主要从事 SAR 数据处理与分析研究。yangms@whu.edu.cn

**项目资助:**国家自然科学基金重点项目(61331016);湖北省自然科学基金重点项目(2014CFA047);国家重点基础研究发展计划项目 (973)(2013CB733205)。

量,在同一个参考系内设定单位矢量 $\hat{u} = [u_N \quad u_E \quad u_U]$ ,它的方向从地面指向卫星。

 $R = \begin{bmatrix} v_{N} & v_{E} & v_{U} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} u_{N} & u_{E} & u_{U} \end{bmatrix}^{T} \quad (1)$ 本文的目标是从观测量 R 中提取地表三个 方向上的真实形变量 v =  $\begin{bmatrix} v_{N} & v_{E} & v_{U} \end{bmatrix}^{T}$ 。根据 式(1)至少需要获取 3 个不在同一个平面的观测 量。以单个点目标为例,假设从 3 个不同的视角 以升轨或降轨来观测地面上的同一个点 x,定义 观测量 R =  $\begin{bmatrix} R_{x}^{1} & R_{x}^{2} & R_{x}^{3} \end{bmatrix}$ ,每一个  $R_{x}^{i}(i=1,2,3)$ 是从不同方向上获取的 LOS 观测量,则:

$$\boldsymbol{R} = \boldsymbol{A} \boldsymbol{\cdot} \boldsymbol{v} \tag{2}$$

式中, **R** 是 LOS 方向的观测量, 对所有像素是已 知的; **A** 是一个与 SAR 系统观测几何相关的 3× 3 矩阵; v 是目标点与参考点的速率差。

在一个小区域(5×5 km<sup>2</sup>)内,针对城市区域 形变,以沉降为主引入一个假设:在研究区域内不 同目标点的视线向观测量的差异主要来源于垂直 方向的不同。这样的假设是基于对实验区历史沉 降情况的了解<sup>[1,8]</sup>以及为了简化计算。因此在小 区域内,不同数据集测量获得的水平方向形变量 应是一致的,那么当获取了三个数据集对 *M* 个点 的观测量时,有如下简化模型:

 $\mathbf{R}_{3M\times 1} = \begin{bmatrix} \mathbf{R}_{1}^{1} \cdots \mathbf{R}_{M}^{1} & \mathbf{R}_{1}^{2} \cdots \mathbf{R}_{M}^{2} & \mathbf{R}_{1}^{3} \cdots \mathbf{R}_{M}^{3} \end{bmatrix} \quad (3)$  $\mathbf{v}_{(M+2)\times 1} = \begin{bmatrix} v_{U}^{1} & v_{U}^{2} & \cdots & v_{U}^{M} & v_{N} & v_{E} \end{bmatrix}^{T} \quad (4)$  $\mathbf{P}_{(3M)\times (3M)} = f(\sigma_{1} \cdots \sigma_{3M}) \quad (5)$ 

式中,**P**是观测量的权阵;σ是m个观测点在3个 数据集上观测量的标准差;f是利用标准差建立 观测的随机模型。对观测量建立约束方程,获得 地表真实形变量的最优无偏估值:

 $\boldsymbol{\vartheta} = \left[\boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{P} \boldsymbol{A}\right]^{-1} \cdot \boldsymbol{A}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{P} \boldsymbol{R}$ (6)

#### 1.2 关键问题分析

(1) 观测几何

根据式(6)可知,真实形变量估值的获取取决 于系数阵是否可逆。系数阵是 SAR 传感器观测 的几何参数的函数,即视线向每个观测量  $R_i$  和相 应的真实地表形变量[ $v_N, v_E, v_U$ ]之间存在关系:

 $R_{i} = v_{U}\cos\theta + v_{N}\sin\theta\cos\varphi - v_{E}\sin\theta\sin\varphi$  (7) 式中, $\theta,\varphi$  是入射角和卫星飞行方向。系数阵满 秩的条件是不同 SAR 数据获取时入射角和飞行 方向的差异性。

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial R_{i}}{\partial v_{U}} \end{vmatrix} = |\cos\theta| \sim \begin{bmatrix} 0.71 & 0.94 \end{bmatrix}$$
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial R_{i}}{\partial v_{E}} \end{vmatrix} = |-\cos\varphi\sin\theta| \sim \begin{bmatrix} 0.34 & 0.70 \end{bmatrix} (8)$$
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial R_{N}}{\partial v_{N}} \end{vmatrix} = |\sin\varphi\sin\theta| \sim \begin{bmatrix} 0.06 & 0.12 \end{bmatrix}$$

目前的 SAR 卫星均以近极地轨道收集数据, 即其飞行方向与北方向夹角约为 10°(降轨角度 约为 170°,升轨约为 350°),获取数据的入射角一 般在 20°~45°之间。通过对式(7)求偏导,可以近 似估计 InSAR 技术对不同方向形变监测的敏感 度。从式(8)结果来说,观测量对垂直方向的形变 最敏感,东西方向次之,南北方向最差。同一个方 向上的形变,不同平台数据监测的敏感度存在差 异,敏感度的差异性正是真实形变得以恢复的契 机。在联合估计中,应充分考虑各个平台数据监 测精度,本文通过修改式(5)中的权阵来实现。

权阵描述平差问题中的观测量可靠性以及相 互间统计相关性质可由观测量的方差-协方差确 定。假设不同数据估计的 LOS 形变量均为独立 观测量,以估计的形变量的标准偏差来确定观测 量的权重,这是一种简单有效的选取方法。此外, 还有许多采用验后估计来确定平差中采用的观测 量权 阵<sup>[9]</sup>,如 胡 俊<sup>[7]</sup> 采 用 最 小 二 乘 准 则 和 Helmert 方差分量估计融合升降轨道获取的方位 向和距离向形变,来反演 Bam 地震地表三维形变 场。

(2) 时间周期

当前主要的星载 SAR 数据, ENVISAT ASAR为35d, ALOS PALSAR为46d, Terra-SAR-X为11d。考虑到不同卫星重访的时间周 期不同,难以实现多个卫星平台在同一时刻获取 特定研究区域数据。时间采样率的差异会造成某 个观测时间点上数据出现缺失,法方程的系数阵 出现秩亏,从而无法求解真实形变量。因此,本文 采用在时间段内的线性形变(形变速率)进行分 析,在一个较长共同覆盖时间段内,探测目标的行 为应该具有一致的总体趋势。同时,目标在时间 段内的演变行为可作为目标机制解译与灾害防治 的重要信息。

(3) 空间分辨率

卫星飞行轨道的不同和观测时的传感器参数 差异带来的是物理特性和相干点密度的区别,导致 不同数据集间的配准困难。因此,针对不同数据的 配准,需要保证配准的数据集有相同的空间尺度。

针对升降轨数据的融合,已有相应的实现方 法<sup>[6,7]</sup>。值得注意的是,由于 SAR 侧视成像的特 性,在升降轨道数据集的融合时,应剔除非公共的 相干点(例如位于高耸建筑物不同墙面的相干 点),可通过在配准同时综合考虑相干点幅度值和 高程值来完成。

本文的处理策略是,首先对不同数据集的高相

干点进行局部最大窗口滤波,保留各个数据集窗口 内最强散射点<sup>[10]</sup>;其次,高相干点数据集的融合不 是简单的合并,不同平台的观测数据需要经过投影 计算到相同的地图坐标系下,同时为保证数据集间 的空间一致性,用克里金内插方法从不同数据集获 取规则格网数据,滤除高程值差异过大的点对;最 后,通过地理编码数据进行最终的配准<sup>[6]</sup>。

# 2 试验及分析

#### 2.1 试验区及数据集

以上海为试验区,上海积累了丰富的 SAR 数据(例如 18 景 TerraSAR-X、16 景 ENVISAT ASAR、20 景 ALOS PALSAR),我们前期对上海已展开了研究<sup>[1,8]</sup>,对其沉降情况较了解,加之该地区完备的水准监测能验证融合算法的精确性。数据覆盖范围如图 1,其参数如表 1。

#### 2.2 多平台时间序列反演结果分析

3个试验数据集在共同观测时间段(2009年~2010年)的 InSAR 反演结果如图 2 所示。整体结果在沉降区域分布上有很好的一致性,即在共同覆盖区域内,3 种数据探测到的沉降区域是一致的。

为了充分验证联合算法的特性,选取数据共

同覆盖范围内具有较明显特征(较大沉降速率)的 区域作为联合估计的典型实验区,即图 2 中红色 矩形框区域,其具体细节见图 3。

图 3 显示了 3 种数据结果有所差异。3 种数 据的分辨率、波长、轨道方向及入射角度的差异导 致沉降量值具有不同的敏感度,同时也是导致 图 3视线向监测结果差异的原因。



121°0′0″E 121°20′0″E 121°40′0″E 122°0′0″E 122°20′0″E

图 1 TerraSAR-X、ALOS PALSAR 和 ENVISAT ASAR 的数据范围(三角点:水准点数据监测点位) Fig. 1 Tracks of TerraSAR-X, ALOS PALSAR and ENVISAT ASAR Data (Triangular Point: Location of Levelling Point)



图 2 典型实验区的沉降速率 Fig. 2 Subsidence Velocity of Typical Experiment Area

| Tab.1 Basic F | arameters of E                  | Experime | ental SA            | R Data |
|---------------|---------------------------------|----------|---------------------|--------|
| 卫星            | 时间 方向                           |          | $\theta/(^{\circ})$ | φ/(°)  |
| TerraSAR-X    | 2009-03-28~<br>2010-01-30       | 降轨       | 25.7                | 190.72 |
| ALOS PALSAR   | 2007-01-07~<br>2010-07-18       | 升轨       | 36.8                | 347.21 |
| ENVISAT ASAR  | $2009-01-26 \sim$<br>2009-09-13 | 升轨       | 22.1                | 346.80 |

表 1 实验用 SAR 数据的基本参数

3种数据结果各有特点。ALOS PALSAR 反演结果噪声点较多,掩盖了区域形变分布特征, 影响目视解译,然而 ALOS 的穿透性使得其即使 在植被覆盖区也能够获得可信相干点,该特点值 得应用。ENVISAT ASAR 和 TerraSAR-X 数据 反演结果形变分布更为接近,但 TerraSAR-X 高 分辨率、短重访周期等相干性保持更好,能探测到 更多的点。





### 2.3 融合试验结果及评价

采用本文方法在典型实验区提取的多平台联 合估计结果如图 4 所示,整体的形变分布情况清 晰,有效地抑制了噪声。





除了对形变情况的目视解译效果的改善,本 文更加关注该方法对监测可靠性的提高。为此, 本文对比了一个目标点在观测的共同时间段 (2009~2010年间),3种数据集 InSAR 反演累积 沉降量与融合结果,如图 5(a)所示。对于 ALOS PALSAR 数据而言,时间监测的密度有很大改善,并且能较好抑制 L 波段数据相位噪声带来的 误差对融合结果的影响;对于 ASAR 数据,除了 改善时间监测密度,也削弱了相关误差源对沉降 量估 计影响,使得融合结果更加平滑;对于 TerraSAR-X数据,改善了 X 波段数据监测形变 数量级偏小的问题。

同时,将本文方法获得的无偏估计速率值与获 取的18个同期观测的水准控制点的监测数据进行 对比,具体数据如表2所示。本文并没有使用外部 数据对结果校正,仅仅对三种数据结果进行联合估 计,结果与地面测量能较好吻合。可见,融合算法 能显著提高监测的精度,其示意图如图5(b)。

## 表 2 水准观测数据与 InSAR 反演结果以及多平台 融合结果的对比(估计速率/(mm • a<sup>-1</sup>))

Tab. 2 Comparison Among Levelling Data and InSAR Derived Results and Multi-platform Fusion

)

| Resu | lts/(mm | • | a | - 1 |
|------|---------|---|---|-----|
|------|---------|---|---|-----|

|      | 多平台  | TerraSAR | ASAR | PALSAR |
|------|------|----------|------|--------|
| 平均误差 | 2.70 | 4.87     | 5.64 | 13.10  |
| 标准差  | 3.19 | 5.49     | 6.45 | 18.44  |







图 5(b)中存在个别水准点与 InSAR 融合结 果差异较大,这是因为相干点位与水准点位并非 准确对应。InSAR 监测的空间密度较高,一个水 准点位附近会有多个高相干点的监测结果。对比 验证时,在水准点位附近依据高相干点的地理编 码结果进行缓冲区分析,提取水准点位一定距离 的高相干点反演结果与水准监测结果对比。也就 是说,在缓冲内的高相干点存在与水准点形变行 为不同的高相干点,则会引起对比结果偏差。在 大多情况下,一定空间距离分布内的高相干点是 具有相似形变行为,但也存在局部的空间不均匀 形变,如建筑物高楼形成的高相干点的监测结果 会与周围地面高相干点有差异。

## 3 结 语

本文结合时间序列分析方法和最小二乘平差 原理,给出了一种适用于多平台 SAR 数据融合的 算法,讨论了由于不同平台数据的引入带来的成 像几何参数、空间和时间分辨率的差异融合问题, 给出相应的解决方案。

本文引入多平台数据,实现了精确的沉降速 率反演,提供了更可靠的监测数据。研究区域的 联合结果较好的平衡了各种数据之间的差异,使 得形变分布更加容易解译;与同期地面观测水准 数据对比结果证明了该方法的有效性,其平均误 差不超过3 mm,提高了反演的精度。

下一步的研究将在具有更复杂形变区域开展 真实形变的三维反演,以拓展该方法的可用性。

致谢:本文所采用的时间序列 TerraSAR-X 数据由德国宇航院提供(项目编号:COA1755, GEO0606),ALOS PALSAR 数据由日本宇航局 提供(项目编号:PI1114,1247 & 1440 for ALOS RA4),ENVISAR ASAR 数据由欧洲空间局 (ESA)通过"龙"计划提供(项目编号:id10569), LANDSAT7 数据由中国科学院计算机网络信息 中心提供;感谢上海地质调查研究院协助进行精 度验证。

#### 参考文献

- [1] Liao Mingsheng, Wang Teng. Time Series InSAR Technology and Application[M]. Beijing: Science Press, 2014(廖明生,王腾.时间序列 InSAR 技术与 应用[M].北京:科学出版社,2014)
- [2] Li Deren, Liao Mingsheng, Wang Yan. Progress of

Permanent Scatterer Interferometry[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2004, 29(08): 664-668(李德仁,廖明生,王艳.永久 散射体雷达干涉测量技术[J]. 武汉大学学报・信息 科学版. 2004, 29(08): 664-668)

- [3] Hooper A, Segall P, Zebker H. Persistent Scatterer Interferometric Synthetic Aperture Radar for Crustal Deformation Analysis, with Application to Volcán Alcedo, Galápagos [J]. Journal of Geophysical Research, 2007, DOI: 10. 1029/ 2006JB004763
- [4] Ferretti A, Prati C, Rocca F. Permanent Scatterers in SAR Interferometry[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing. 2001, 39(1): 8-20
- [5] Amelung F, Galloway D L, Bell J W, et al. Sensing the Ups and Downs of Las Vegas: InSAR Reveals Structural Control of Land Subsidence and Aquifer-System Deformation [J]. Geology, 1999, 27 (6): 483-486
- [6] Gernhardt S, Bamler R. Deformation Monitoring of Single Buildings Using Meter-Resolution SAR Data in PSI[J]. ISPRS Journal of Photogrammetry and Remote Sensing, 2012, 73(SI): 68-79
- [7] Hu Jun, Li Zhiwei, Zhu Jianjun, et al. Inferring Three-dimensional Surface Displacement Field by Combining SAR Interferometric Phase and Amplitude Information of Ascending and Descending Orbits[J]. Science China, Earth Sciences, 2010, 40 (3): 307-318(胡俊,李志伟,朱建军,等.融合升降 轨 SAR 干涉相位和幅度信息揭示地表三维形变场 的研究[J]. 中国科学:地球科学,2010, 40(3): 307-318)
- [8] Pei Yuanyuan, Liao Mingsheng, Wang Hanmei. Monitoring Levee Deformation with Repeat-Track Space-Borne SAR Images[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University. 2013, 38 (3): 266-269(裴媛媛,廖明生,王寒梅.时间序列 SAR影像监测堤坝形变研究[J].武汉大学学报・ 信息科学版, 2013, 38(3): 266-269)
- [9] Cui Xizhang, Yu Zongchou, Tao Benzao, et al. Generalized Surveying Adjustment [M]. Wuhan: Wuhan University Press, 2009(崔希璋,於宗俦,陶 本藻,等.广义测量平差[M].武汉:武汉大学出版 社,2009)
- [10] Perissin D, Rocca F. High-Accuracy Urban DEM Using Permanent Scatterers [J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 2006, 44 (11): 3 338-3 347

# Land Subsidence Monitoring by Joint Estimation of Multi-platform Time Series InSAR Observations

YANG Mengshi<sup>1</sup> LIAO Mingsheng<sup>1, 2</sup> SHI Xuguo<sup>1</sup> ZHANG Lu<sup>1</sup>

1 State Key Laboratory of Information Engineering in Surveying, Mapping

and Remote Sensing, Wuhan University, Wuhan 430079, China

2 Collaborative Innovation Center of Geospatial Technology, Wuhan 430079, China

**Abstract**: A method for estimating the land subsidence velocity field was proposed by combining m ulti-platform InSARdata set. The precise estimation of subsidence could be achieved by combing redun-dant observations. However, the key problems to be solved in integration of different SAR datasetsincluded different imaging geo metries and inconsistent spatial/tem poral resolutions. We discussed allthese problems in detail and given one solution. Our method then was applied to detect unbiased long-term velocity field in Shanghai, China with 18 Terra SAR-X, 16 ENVISAT ASARand 20 ALOS PAL-SAR datasets. Firstly, large-scale velocity maps from three SAR data stacks were extracted whichshow similar deformation patterns and different nu merical ranges. Then, weighted least squares ad-justment was used to derive unbiased velocity field. The experimental results were validated with lev-eling data. The experiment results show that combing multi-platform InSA R data achieved precise es-timation of deformation without any prioriinformation.

Key words: multi-platform; joint analysis; time series InSAR analysis; least square

First author: YANG Mengshi, PhD, specializes in SAR data processing and analysis. E-mail: yangms@whu.edu.cn Foundation support: The National Natural Science Foundation of China, No. 61331016; the Key Projects of Natural Science Foundation of Hubei Province, No. 2014CFA047; the National Program on Key Basic Research Project of China, No. 2013CB733205.