

武汉大学学报(信息科学版) Geomatics and Information Science of Wuhan University ISSN 1671-8860,CN 42-1676/TN

《武汉大学学报(信息科学版)》网络首发论文

题目: 一种新型的基于 Voronoi 图的多源数据融合区域加权平均温度模型——以中 国西北地区为例
作者: 王凯,李振洪,张菊清
DOI: 10.13203/j.whugis20240009
网络首发日期: 2024-04-08
引用格式: 王凯,李振洪,张菊清.一种新型的基于 Voronoi 图的多源数据融合区域加权 平均温度模型——以中国西北地区为例[J/OL].武汉大学学报(信息科学版). https://doi.org/10.13203/j.whugis20240009



www.cnki.net

网络首发:在编辑部工作流程中,稿件从录用到出版要经历录用定稿、排版定稿、整期汇编定稿等阶 段。录用定稿指内容已经确定,且通过同行评议、主编终审同意刊用的稿件。排版定稿指录用定稿按照期 刊特定版式(包括网络呈现版式)排版后的稿件,可暂不确定出版年、卷、期和页码。整期汇编定稿指出 版年、卷、期、页码均已确定的印刷或数字出版的整期汇编稿件。录用定稿网络首发稿件内容必须符合《出 版管理条例》和《期刊出版管理规定》的有关规定;学术研究成果具有创新性、科学性和先进性,符合编 辑部对刊文的录用要求,不存在学术不端行为及其他侵权行为;稿件内容应基本符合国家有关书刊编辑、 出版的技术标准,正确使用和统一规范语言文字、符号、数字、外文字母、法定计量单位及地图标注等。 为确保录用定稿网络首发的严肃性,录用定稿一经发布,不得修改论文题目、作者、机构名称和学术内容, 只可基于编辑规范进行少量文字的修改。

出版确认:纸质期刊编辑部通过与《中国学术期刊(光盘版)》电子杂志社有限公司签约,在《中国 学术期刊(网络版)》出版传播平台上创办与纸质期刊内容一致的网络版,以单篇或整期出版形式,在印刷 出版之前刊发论文的录用定稿、排版定稿、整期汇编定稿。因为《中国学术期刊(网络版)》是国家新闻出 版广电总局批准的网络连续型出版物(ISSN 2096-4188, CN 11-6037/Z),所以签约期刊的网络版上网络首 发论文视为正式出版。

DOI:10.13203/j.whugis20240009

引用格式: 王凯,李振洪,张菊清. 一种新型的基于 Voronoi 图的多源数据融合区域加权平均温度模型——以中国西北地区为例[J].武汉大学学报(信息科学版),2024,

DOI:10.13203/J.whugis20240009

WANG Kai, LI Zhenhong, ZHANG Juqing. A Novel Regional Weighted Mean Temperature Model Through Multi-Source Data Fusion with Voronoi Diagrams: A Case Study in Northwest China [J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2024, DOI:10.13203/J.whugis20240009

一种新型的基于 Voronoi 图的多源数据融合区域加权平均温 度模型——以中国西北地区为例

王凯^{1,2,3}李振洪^{1,2,3,4} 张菊清^{1,3,4}

1 长安大学地质工程与测绘学院,陕西西安,710054
 2 黄土科学全国重点实验室,陕西西安,710054
 3 长安大学地学与卫星大数据研究中心,陕西西安,710054
 4 西部矿产资源与地质工程教育部重点实验室,陕西西安,710054

摘 要:加权平均温度(weighted mean temperature, T_m)是全球导航卫星系统(global navigation satellite system, GNSS)反演可降水量(precipitable water vapour, PWV)的关键参数,且其与地表温度联合可建立线性模型,但随着区域不同线性模型通常有所不同。本文在传统 T_m回归模型中引入了 Voronoi 图思想,建立了 T_m区域增强模型(T_mAugmentation Model, TAM)。以地形起伏大、范围广的中国西北地区为研究区域,利用 2017—2021 年西北区域内 24 个探空站数据建立 Voronoi 区域回归模型,加入欧洲天气预报中心的再分析数据与全球大地观测系统(global geodetic observing system, GGOS)大气 T_m 格网数据进行增强融合,最终建立 TAM 模型。在融合过程中,顾及 T_m在近地空间上的垂直递减变化,提出三次多项式垂直递减函数模型,用于 T_m数据在垂向上的改正。TAM 模型分别与 2022 年西北区域内探空站及 GGOS T_m格网数据进行了验证,结果表明: TAM 模型较传统模型的精度有着显著的提升,模型估计的 T_m表现出最优的空间分布结果,特别是在青藏高原等高海拔地区。TAM 模型可望在山区的 GNSS 高精度水汽监测中具有重要的应用价值。

关键字:加权平均温度;中国西北;模型区域化;大气可降水量; Voronoi 图 中图分类号: P228 ________ 文献标识码: A

A Novel Regional Weighted Mean Temperature Model Through Multi-Source Data Fusion with Voronoi Diagrams: A Case Study in Northwest China

WANG Kai^{1,2,3} LI Zhenhong^{1,2,3,4} ZHANG Juqing^{1,3,4}

1 College of Geological Engineering and Geomatics, Chang'an University, Xi'an 710054, China

2 Key Laboratory of Loess, Xi'an 710054, China

3 Big Data Center for Geosciences and Satellites, Chang'an University, Xi'an 710054, China

4 Key Laboratory of Western China's Mineral Resources and Geological Engineering, Ministry of

Education, Xi'an, 710054, China

基金项目:国家自然科学基金重大项目(41941019);陕西省科技创新团队项目(2021TD-51);陕西省地学大数据与地质灾害防治创新团队(2022);中央高校基本科研业务费专项基金项目(300102260301,300102262902)。

第一作者:王凯,硕士生,学生,主要从事 GNSS 气象学研究。wangkk318@chd.edu.cn 通信作者:李振洪,博士,教授。zhenhong.li@chd.edu.cn

Abstract: Objectives: The weighted mean temperature (T_m) is a key parameter for estimating precipitable water vapor (PWV) from Global Navigation Satellite System (GNSS) observations. The environment in northwest China is complicated, so it is necessary to establish a suitable atmospheric weighted mean temperature model. Methods: A novel Voronoi region regression model is presented by incorporating the Voronoi diagram concept into the traditional T_m regression model and a Voronoi region regression model is built using data from 24 radiosonde stations within the study region from 2017 to 2021. European Centre for Medium-Range Weather Forecasts reanalysis data and Global Geodetic Observing System Atmosphere T_m grid data are then integrated to generate a suitable for the Northwest regional T_m Augmentation Model (TAM). During the integration process, considering the fact that T_m decreases with elevation in the near-surface environment, a cubic polynomial model is proposed to correct the T_m values in the vertical direction. **Results:** The model is validated using data from radiosonde stations and GGOS T_m grid within the study region in 2022, suggesting that TAM model exhibits high accuracy and applicability in the Northwest region, with accuracy improvements of 19.7% and 50.7% compared to the Bevis model, 44.4% and 18.4% compared to GPT3-1 model, 53.8% and 41% compared to GPT3-5 respectively. Conclusions: The spatial distribution of T_m estimated by the TAM model exhibits optimal performance, especially in the Qinghai-Tibet Plateau and other high-altitude areas. It is believed that the TAM model holds great potential for high-precision water vapor monitoring with GNSS in mountainous areas.

Keywords: weighted mean temperature; Northwest China; model regionalization; precipitable water vapor; Voronoi diagram

水汽是地球大气的重要组成成分,尽管在大气中所占比例较小,却是大气中最活跃的部 分,对大气辐射、水汽循环和气候变化等方面起着至关重要的作用。同时,水汽的时空变化 也对降水、洪涝、干旱等各种灾害性天气的发生和演变产生重要影响[1-2]。定义为地面上大 气柱中总水汽量的大气可降水量(precipitable water vapor, PWV)是常被用于表征大气水汽含 量的参数[3-4]。传统的水汽探测主要依赖于微波辐射计、无线电探空仪、雷达观测和卫星遥 感等技术,但这些方法由于设备昂贵且时空分辨率较低,难以满足现代气象应用中对水汽信 息高精度、高时空分辨率的需求。目前,全球导航卫星系统(global navigation satellite system, GNSS)在大气水汽探测方面拥有巨大潜力[5-6],其较高的时空分辨率和精度有效地弥补了传 统水汽探测技术的不足。当 GNSS 信号穿过对流层时, 会受到大气效应的影响而产生折射和 弯曲,在伪距或载波相位中引入误差,这种误差被称为天顶对流层延迟(zenith tropospheric delay, ZTD), 它包括天顶静力学延迟(zenith hydrostatic delay, ZHD)和天顶湿延迟(zenith wet delay, ZWD)。通过经验模型可以得到高精度的 ZHD,从 ZTD 中减去出 ZHD,即可得到 ZWD。在地基 GNSS 气象学中,通常利用测站的 ZWD 与转换因子 Π 相乘的方法来获取 PWV^[5]。而大气加权平均温度(weighted mean temperature, T_m)是转换因子 Π 中唯一的参数, 它的精度直接决定着利用 GNSS 反演 PWV 的精度和可靠性。Tm 可以通过对无线电探空站 上空的温度和湿度廓线沿天顶方向进行数值积分来获得[7],但由于探空站分布稀疏,尤其在 中国西部地区,其空间分辨率难以满足在任意位置获取 Tm 信息,因此一些数值天气预报产 品或大气再分析资料(如 ERA-Interim、ERA5、NCEP 和 MERRA-2)逐渐成为 GNSS 测站 获取高精度 Tm信息的主要数据源[8-9]。

为了提高 T_m 的计算效率和便于用户实时获取 T_m 信息,通常需要建立高精度的 T_m 模型。目前, T_m 模型主要分为两类:需要实测气象参数的 T_m 模型和不需要实测气象参数的 T_m 模型(非气象参数模型)。前者最具代表性的是 Bevis 模型^[5],其基本原理是建立 T_m 和地表 温度(surface temperature, T_s)的线性模型(T_m =70.2+0.72 T_s)。随后,诸多学者对 Bevis 模型在

不同区域范围内进行了精化^[9-12], 文献[9]发现了中国地区 T_m-T_s回归方程系数与测站位置和 季节有关, 文献[11]构建了顾及 Tm 残差季节性和日周期变化的 Tm 模型。由于传统回归方法 所确定的区域模型仅适用于建模区域,难以保证在其他区域获取高精度 Tm 估值,因此许多 学者开展了大气加权平均温度的全球建模研究[13-14]。文献[15]利用全球 135 个探空站 5 年的 数据,建立了一个全球加权平均温度模型模型,可实现全球实时 GNSS-PWV 反演。文献[16] 使用 2001-2010 年的 ERA-Interim 数据,改进并合并了全球气压气温模型和全局映射函数 模型,建立了 GPT2 模型,该模型可以提供全球温度、气压等,并且提供高精度的 Tm。后续 学者们在此基础上发展了精度更高的 GPT2w 模型^[17]、GPT3 模型^[18],上述模型可以提供全 球范围内的 Tm 信息,但并未顾及高程对它的影响,在地形起伏较大的区域使用时可能存在 显著的偏差。因此,不少学者对Tm模型的垂直递减改正展开了研究,文献[19]利用 GNSS 和 地面气象观测数据系统评估了中国区域 MERRA-2 和 ERA5 再分析资料的 PWV 产品精度, 并基于滑动窗口算法提出了一个 ZTD 垂直改正模型。文献[20]对 Tm 在垂直方向上的分布特 征进行了分析,构建了顾及非线性高程归算的 Tm模型,显著提升了 Tm的获取精度。针对单 一探测技术获取水汽的局限性, 文献[21]基于 GPT2w 模型使用球谐模型和多项式拟合, 提 出了一种基于多源数据的混合模型——GSP模型,在水汽反演中有较高的精度,但球谐模型 往往受限于其阶数和次数,难以在空间尺度上做出更精细的表达。

尽管目前已经构建了较多的区域或全球 T_m 经验模型,但仍存在模型参数、建模数据源 有待优化以及构建模型时仅使用单一探空站或单一格网产品等问题。另外,非气象参数模型 无需依赖地面气象资料,但这样势必牺牲与实时气象的联系,精度也会因此受损。同时已有 模型在高海拔地区存在着较大误差,需要一种能够顾及垂直改正且数据多源的 T_m 模型。我 国西北五省(包含陕西、甘肃、青海、宁夏回族自治区及新疆维吾尔自治区)面积辽阔 (E73°40′~111°15′, N31°25′~48°10′)、地形起伏大(一155~8611 m)、气候复杂多变,尤其 在青海、新疆南部及天山山脉等高海拔地区,对模型的适用性要求更高,因此,亟须建立一 个西北地区高精度的 T_m模型。本文将 Voronoi 图的思想引入传统 T_m模型,根据探空站分布 将研究区域分为若干子区域,且利用探空站数据建立基于 Voronoi 图的 T_m 区域回归模型, 并提出了非线性垂直递减函数模型,使用垂直改正后的 ERA5 再分析资料、GGOS 格网数据 对模型进行增强融合,建立了西北地区高精度的大气加权平均温度增强模型(weighted mean temperature augmentation model, TAM)。此外,利用 2022 年西北区域内 24 个无线电探空站 探空数据以及 GGOS T_m 格网产品,对 TAM 模型以及现存 T_m 模型在西北地区的精度和适用 性进行评估与分析。本文模型可为中国西北区域提供高精度的 T_m值,对研究中国西北地区 GNSS 水汽监测提供重要参考。

1 基于 GNSS 的水汽计算原理

在地基GNSS气象学中,PWV可利用ZWD与转换因子П相乘得到,而转换因子可通过下 式计算得到^[5]:

$$\Pi = \frac{10^6}{\rho_w R_v \left[\left(\frac{k_3}{T_m} \right) + k_2' \right]} \tag{1}$$

式中, ρ_w 为液态水的密度,其值为 1 g/cm³; R_v 为水蒸气的气体常数,其值为 464.495 J/(kg·K); k'_2 表示大气折射常数,其值为 2.1±2.2 K/mb,可根据 $k'_2 = k_2 - mk_1$ 计算得到,其中,物理 常数 k_1 , k_2 , k_3 分别取 70.60±0.05 K/mb, 22.1±2.2 K/mb 和 373900±0.0012 K²/mb; m为 水汽和干空气的摩尔质量之比。 T_m 为大气加权平均温度,是式(1)中唯一变量,对转换系数 Π 的确定起着关键作用。 T_m 可由测站上空的水汽压和气温在天顶方向上的数值积分计算得到,其积分计算表达式^[22]为:

$$T_m = \frac{\int \frac{e}{T} dz}{\int \frac{e}{T^2} dz} = \frac{\sum \frac{P_i}{T_i} \cdot \Delta h_i}{\sum \frac{P_i}{T_i^2} \cdot \Delta h_i}$$
(2)

式中,*T*是大气温度(单位:K);*e*是水汽压(单位:hPa);*z*为测站上空的垂直高度(单位:m)。常规的探空数据资料以高度分层的形式存储,因此常用离散化形式来对 T_m 进行精确计算。 $e_i n T_i$ 为第*i*层的水汽分压和绝对温度; Δh_i 为上下高度值的差值。*e*无法通过实测获得,需要通过计算获取,其计算方程为^[23]:

$$e = 6.112 \times \frac{RH \cdot 10^{\left(\frac{a \cdot T}{b + T}\right)}}{100}$$
 (3)

式中, *RH*表示相对湿度(单位:%); *T*表示大气温度(单位:°C)。当*T*≥0℃时, *a*=7.5, *b*=237.3; 反之, *T*<0℃, *a*=9.5, *b*=265.7; 但是在实际应用中,很难获取整个天顶方向的温度和湿度廓线。

GGOS 大气中心(http://vmf.geo.tuwien.ac.at)可提供时间分辨率为 6 h, 空间分辨率为 2° ×2.5°的 *T_m*大气格网产品及相应的地表高程,但其格网高度往往与用户高度不一致,往往须 对格网 *T_m*进行垂向改正以提升其精度,文献[24]利用掩星资料对 GGOS 格网的 *T_m*数据进行 精度评估,发现该产品年均方根误差为 1.96 K,可用于 *T_m*建模。除此之外,*T_m*还可利用探 空站的分层资料或者大气再分析分层资料积分计算获得。探空站能提供时间分辨率为 12 h 的实测分层气象参数及相应地表气象参数(http://weather.uwyo.edu/upperair/sounding.html),但 探空站有限,其空间分布不足以满足对空间分辨率的需求,通常用它来评价其他气象产品和 模型的精度。ERA5 是欧洲天气预报中心(European Centre for Medium-Range Weather Fore casts, ECMWF)提供的最新大气再分析资料,其空间分辨率为 0.25°×0.25°,时间分辨率可达 1 h,垂直分辨率为 37 层,每层气象数据都有温度、位势、比湿等气象参数,其在一定程度 上弥补了探空站空间分辨率的不足,文献[25]对 ERA5 等再分析资料进行评估,得出 ERA5 年均方根误差为 1.69 K,可用于 *T_m*建模。

2 加权平均温度区域增强模型的建立

2.1 基于 Voronoi 图的区域回归建模

计算 *T_m*一种最简单的方法是依据 *T_m*与地表温度 *T_s*之间的线性关系建立模型而获取。 Bevis 模型就是利用美国 13 个无线电探空站两年观测资料共 8 712 条廓线建立起的 *T_m*与 *T_s*之间的线性模型^[5],比较适合中纬度地区。通过大量研究发现: *T_m*与 *T_s*之间除线性关系外, 还呈现出较明显的与季节变化相关的周期性影响^[10]。因此采用传统的线性模型计算 *T_m*,将 会带来较明显的周期性误差,本文参考 GPT3^[18]采用的顾及年周期和半年周期的三角函数表 达式反映 *T_m*的季节变化,使用该函数对模型进行修正,以削弱模型中存在的周期性误差。 表达式如下:

$$T_{m} = a_{0} \times T_{s} + T_{m}^{s}$$

$$T_{m}^{s} = a_{1} \cos\left(\frac{2\pi DOY}{365.25}\right) + a_{2} \sin\left(\frac{2\pi DOY}{365.25}\right) + a_{3} \cos\left(\frac{4\pi DOY}{365.25}\right) + a_{4} \sin\left(\frac{4\pi DOY}{365.25}\right) + a_{5}$$
(4)
$$(4)$$

式中, T_s 为地表温度; a_0 为回归系数; T_m^s 为模型存在的周期性误差;DOY为年积日; a_1 、 a_2 为年周振幅; a_3 、 a_4 为半年周期振幅; a_5 为常数。利用探空站实测数据代入即可解算待定系

数。

为了提高模型在不同气候差异的适应性,文献[26]依据不同的纬度及降水量等,以北山-秦岭为分界线将陕西省分成陕北、关中、陕南 3 个不同的气候区,分别建立不同气候区域的 T_m-T_s回归模型,较好地提升了反演大气加权平均温度的精度。相比于陕西省,西北五省 覆盖区域更广,地势起伏更大,区域气候变化更加突显,为了更好地适应地理性差异和提高 建模精度,本文在 T_m建模中引入 Voronoi 原理,它是基于一种几何学的概念,用于将一个 给定的空间划分成多个区域,每个区域仅包含一个种子点,而且该区域内的任意位置到其种 子的距离最近。本文以西北地区 24 个探空站为种子点,基于 Voronoi 原理将区域划分为 24 个子区域,基于 Voronoi 图的原理划分区域如图 1 所示,分别在每个子区域内建立顾及周期 改正的 T_m-T_s回归模型。





为了验证分区拟合模型的有效性,分别利用 2017—2021 年的探空资料建立西北全域与 基于 Voronoi 原理的区域模型,再以 2022 年探空站计算的 *T_m* 为参考值,统计其偏差(Bias) 和均方根误差(root mean square, RMS),对模型分别进行精度评定。表 1 列出了拟合的模型 系数,表 2 给出了相应的精度评价信息。

表 1 西北全域模型与基于 Voronoi 原理的区域模型系数

Tab. 1 Coefficients of the Northwestern Global Model and Voronoi Diagram Based Regional Models											
探空站编号	a_0	<i>a</i> ₁	<i>a</i> ₂	<i>a</i> ₃	a_4	a_5					
51076 阿勒泰	0.457 824	-3.676 2	-0.994 13	0.188 971	0.698 994	143.762 5					
51431 伊宁	0.525 893	-2.559 89	-0.969 09	-0.192 8	0.554 702	126.773 9					
51463 乌鲁木齐	0.455 293	-2.069 26	-1.023 44	-0.086 54	0.492 742	144.073 4					
51644 库车	0.257 369	-6.385 93	-1.956 47	-1.018 62	0.519 976	201.964 8					
51709 喀什	0.317 758	-4.837 85	-1.716 69	-0.434 12	0.449 483	183.385 7					
51777 若羌	0.271 81	-6.037 52	-1.982 55	-0.968 26	0.249 117	198.163 7					
51828 和田	0.286 164	-5.537 67	-1.459 47	-0.953 29	0.186 972	193.422 3					
51839 民丰	0.292 96	-5.003 55	-1.568 11	-0.661 28	0.258 215	191.190 6					
52203 哈密	0.429 869	-4.298 15	-1.649 21	-0.677 1	0.516 001	153.361 9					
52818 格尔木	0.358 063	-4.143 55	-1.715 16	-0.367 95	0.449 372	168.836 7					
52836 都兰	0.471 105	-3.57205	-1.594 12	-0.165 17	0.535 318	137.328 5					
52866 西宁	0.528 265	-2.277 99	-1.710 88	-0.280 94	0.213 258	124.417 3					

56029 玉树	0.412 976	-2.493 23	-1.457 52	-0.632 89	-0.297 31	156
52323 马鬃山	0.431 19	-3.798 6	-1.749 34	-0.556 59	0.545 676	149.389 8
52418 敦煌	0.308 489	-5.574 61	-1.952 97	-0.83205	0.568 982	186.618 7
52533 酒泉	0.328 991	-5.012 83	-2.056 61	-0.396 02	0.693 349	178.940 9
52681 民勤	0.380 252	-4.316 53	-2.366 31	-0.260 16	0.667 056	165.028 6
52983 榆中	0.670 949	-0.08822	-1.383 29	-0.08115	0.450 592	84.059 86
53915 崆峒	0.720 81	-0.45502	-0.88895	-0.131 42	0.305 656	71.783 59
56080 合作	0.488 353	-2.982 46	-1.373 52	-0.636 19	0.363 147	134.928 6
53845 延安	0.669 704	-1.208 8	-1.439 87	-0.171 15	0.356 196	84.958 6
57127 汉中	0.798 307	0.105 3	-0.331 49	-0.096 84	0.003 264	49.516
57131 泾河	0.707 258	-0.619 31	-0.771 94	-0.180 98	0.099 737	74.802 7
53614 银川	0.650 007	-1.244 35	-1.551 91	-0.060 12	0.574 89	90.753 84

表 2 以 2022 年探空站数据为参考值的精度指标

Tab.	2 Accuracy	of T_m	Calculated	by Two	Models	Compared	with R	adioson	de I	Data
						A			_	

精力	度	西北全域模型/K	Voronoi 区域模型/K
DIAG	范围	-4.21~2.67	-1.46~0.18
BIAS	均值	-0.65	-0.62
DMC	范围	2.77~5.02	2.53~3.35
KIMS	均值	3.57	2.99

从上表可以看出,不同子区域模型的系数有着较大的差异,反映了 T_m具有较明显的区域特征。从精度指标上看,基于 Voronoi 区域模型计算的 T_m,其平均 RMS 为 2.99K,较西 北全域模型优化了 16.2%,说明基于 Voronoi 区域模型的表现要更加稳定,精度更高。

2.2 非线性垂直改正的格网数据

由于探空站分布过于稀疏,利用高分辨率的 *T_m* 格网产品数据(如 GGOS 格网数据或 ERA5 再分析数据)参与建模一定程度上可提升模型的精度。通常情况下,格网高程与用户 所处的高程并不一致,特别是在地形起伏较大的西北区域,这种高程差异更为显著,因此需 要顾及 *T_m*在近地空间范围内的垂直递减率。对流层一般指 10 km 以下的空间范围,因此本 文采用 0~10 km 的高程范围来计算 *T_m* 垂直递减率。ERA5 提供了 37 层不同气压层的气象数 据,可通过插值获得同一格网点处不同高程的 *T_m*值。如图 2 所示,根据待插值目标的高度 找到距离最近的上下两个气压层,依据目标位置选择周围的 4 个格网点,进行垂向插值,再 对垂向插值到目标高度的 4 个格网点气象数据进行双线性插值,最终得到目标点的气象数 据,利用这些数据计算出目标高度处的 *T_m*值。



图 2格网数据在垂直上插值归算并且在水平进行双线性插值至站点坐标 Fig. 2 Grid Data Interpolates Site Height Vertically and Bilinearly Horizontally to Site Coordinates

当得到同一格网的不同高度的 *T_m*值,便可以用来构建垂直递减模型。目前,主流的垂 直递减模型均为线性函数模型,它适合大部分低纬度地区在高程方面的改正,并且可以取得 良好的效果,为了更好地分析 *T_m*在不同区域内与高程变化之间的关系,本文分别选取研究 区内纬线 35°N(或经线 90°E)上不同经度(或纬度)的格网点,分析 *T_m*与高程之间的关 系,结果如图 3 所示。





从图 3 可以看出:不论处于哪个区域,*T_m*均呈现随着高度增加而下降的趋势,但经、纬度对它的影响程度表现出明显的不同。同一纬度上不同经度的格网点,*T_m*变化趋势相差不大(图 3(a)),表明经度对*T_m*的影响不大;而位于同一经度上随着纬度的上升,*T_m*呈现出明显下降的趋势(图 3(b)),即纬度对*T_m*的影响比较明显。除此之外,*T_m*廓线在纬度上变化逐渐呈现出不同程度的非线性趋势,于是本文提出利用如下三次多项式模型进行拟合:

$$T_m(h) = P_1 h^3 + P_2 h^2 + P_3 h + P_4$$
(6)

式中, $T_m(h)$ 为位于目标位置不同高度的 T_m 值; P_1 、 P_2 、 P_3 、 P_4 均为待估系数; h为目标高度。 将同一格网点利用 ERA5 插值得到的不同高程的 T_m 值代入式(6),便可求解出该格网点处的 待估系数 P_i ,然后将格网点高程处的 T_m 值归算到用户高程上,其表达式如下:

$$T_{m_{user}} = T_{m_{grid}} + P_1 \left(h_t^3 - h_g^3 \right) + P_2 \left(h_t^2 - h_g^2 \right) + P_3 \left(h_t - h_g \right)$$
(7)

式中, T_{muser} 为用户所处高程的 T_m 值; $T_{m_{grid}}$ 为格网点高程处的 T_m 值; h_t 和 h_g 分别表示目标处 和格网处的大地高。本文以 2020—2022 年的探空资料计算的 T_m 作为参考值, 对垂直改正前 后的 GGOS 格网数据分别进行精度验证,并统计其 Bias 和 RMS, 见表 3。

表 3 利用 2020-2022 年探空站数据检验 GGOS 格网 Tm 数据改正前后的精度

Tab. 3 Accuracy of T_m Calculated by GGOS Grid Data Before and After Correction Compared with Radiosonde Data

精度	ŧ	未垂直改正/K	垂直改正后/K
DIAC	范围	-0.87~16.11	-1.41~2.27
BIAS	均值	6.60	-0.43
DMC	范围	2.25~16.52	2.14~4.05
RMS	均值	7.45	2.84

从表 3 看出,改正后的 GGOS 格网 Tm 的稳定性大幅度提升, Bias 均值从 6.6K 降低到

了一0.43K,并且改正后的 RMS 均值仅为 2.84K,精度相较于改正前提高了 61.9%,证明非 线性模型对于 *T_m* 在垂直方面的改正有着显著的作用,说明式(6)可以很好地拟合 *T_m* 在高程 方向上的变化。

2.3 TAM 模型建立

基于 Voronoi 图的 *T_m-T_s*回归模型很大程度地提高了反演 *T_m*的精度,但其精度较依赖于 探空站的分布密度。西北地区的探空站分布稀疏且不均,所以仅使用回归模型难以在广阔的 西北区域上得到高精度的 *T_m*估值。GGOS 格网数据和再分析资料 ERA5 能提供高精度高分 辨率的 *T_m* 格网数据,但由于未顾及 *T_m* 在近地空间范围内的垂直递减率,在我国地形起伏 变化较大的西北地区仍不尽如人意。因此本文基于 Voronoi 多边形,提出对 *T_m-T_s* 回归模型、 ERA5 再分析资料和经非线性垂直改正后的 GGOS 格网数据进行融合处理,构建 TAM 模型, 拟在充分利用高精度 GGOS 格网数据和再分析资料的基础上,紧密联合实时气象信息,提高 *T_m*反演精度。

根据目标所在位置信息及高度,利用 2017—2021 年的 ERA5 再分析资料与 GGOS 格网 T_m (垂直改正后),计算目标周围四个格网点在不同时间的 T_m 值。随后,将这五年的数据按 每一年的年积日平均合并,以获取格网点每年在特定日期的 T_m 值,然后进行水平插值,即 可获得目标位置在特定时间的 T_m 值。根据回归模型的特性,基于 Voronoi 原理分割的每个 子区域中,探空站与目标的距离将直接影响模型的精度,距离越近精度越高,反之越低。通 过探空站与目标的距离计算一个 k 值来减弱两者距离对回归模型精度的影响。如图 4 所示, 以探空站敦煌所在的区域为例,图中distance1表示目标位置到站点的距离,distance2表示 站点与目标位置连成直线交于区域边界的距离,k 值被定义为 1 减去两者之比(k = 1-distance1/distance2),即目标位置距离探空站越近,k值越大,反之越小。



图 4 根据目标点与所在区域站点的距离计算 K 值

Fig. 4 The Weighted Number k Value is Calculated Based on the Distance 模型基于简单的数学计算,根据目标位置、年积日以及地表温度,将三方数据进行融合,

便可得到西北区域任意点任意时间高精度的 Tm 值:

$$T_{mTAM} = \left(\frac{1}{2+k}\right) * T_{mera5} + \left(\frac{1}{2+k}\right) * T_{mvmf} + \left(\frac{k}{2+k}\right) * T_{mTm-Ts}$$
(8)

式中, T_{mera5} , T_{mymf} 和 T_{mTm-Ts} 分别代表 ERA5 的 T_m 产品、GGOS 的 T_m 产品以及回归模

型计算的 T_m值。

另外,本文利用 MATLAB 软件开发了 TAM 模型的小软件,只需要输入目标位置的经度、纬度、高度等主要信息,便可以获取到高精度的 Tm 估值,软件界面如图 5 所示。



图 5 TAM 软件界面 Fig. 5 TAM Software Interface

本软件与测试数据可在 https://github.com/GeoSongle/TAM 上公开获得,未来将不断扩 大应用范围,以支撑获取全球任意位置的高精度 T_m 估值。软件具体计算步骤如下:(1)用 户仅需提供目标所在位置信息、温度及日期,根据目标位置查找其所在 Voronoi 子区域模型 参数及四周格网点;(2)将温度代入子区域模型中,获取回归模型所估计的 T_m 值;(3)根 据位置高度、日期得到四周格网点在所在高度的 T_m ,并插值至目标所在位置,最后根据式 (8)即可得到 TAM 模型所估计的高精度 T_m 。

3 模型可靠性验证

为了验证本文所建立 TAM 模型在中国西北区域的性能表现,以未参与建模的 2022 年 西北区域内 24 个无线电探空站离散积分 *T_m*数据以及 GGOS 大气中心提供的 63 个格网点的 *T_m*产品作为参考值,对 TAM 模型分别进行精度分析。利用 Bias 和 RMS 来评价建模精度。 3.1 以无线电探空站数据为参考值的精度验证

为了验证所提出 TAM 模型的优势,本模型将与以下模型进行比较:①目前性能最优的 全球温度气压模型(global pressure and temperature 3, GPT3),它能够提供格网的气压、气温、 比湿、 T_m 等信息,有 1°×1°和 5°×5°的两种分辨率,本文中分别简称为 GPT3-1 和 GPT3-5; ②Bevis 公式(T_m =70.2+0.72 T_s);③本文另外构建了五省各自顾及周期改正的 T_m - T_s 回归模型 (5PTm 模型),其回归模型系数如表 4 所示。其中 Bevis 模型、5PTm 模型以及 TAM 模型在 计算 T_m 时,需要用到实测的温度 T_s ,本文将通过 ERA5 表面数据 2 m 温度 T_s 数据作为输入。

表 4 西北	五省区均	或非线性	生模型的	系数
--------	------	------	------	----

Tab. 4 Coefficients for Regional Nonlinear Models in the Five Northwestern Provinces

省份(自治区)	a_0	<i>a</i> ₁	<i>a</i> ₂	<i>a</i> ₃	a_4	a_5
陕西省	0.770 7	0.078 4	-0.755 5	-0.094 17	0.140 2	56.82
甘肃省	0.470 7	-2.990 6	-1.710 4	-0.3885	0.489 0	139.91
宁夏回族自治区	0.650 0	-1.244 4	-1.5520	-0.0601	0.574 9	90.75

青海省	0.486 3	-2.7104	-1.733 8	-0.2837	0.321 4	133.79
新疆维吾尔自治区	0.340 2	-4.996 6	-1.583 4	-0.55545	0.410 1	177.84

以 2022 年西北区域 24 个探空站资料计算的 *T_m*数据作为参考值,来评估上述 5 个模型 在西北区域的精度,各模型确定的 *T_m*值的 Bias 和 RMS 如表 5 所示。从表中发现,利用 TAM 模型计算的 *T_m*在西北区域中有着不错的表现,明显好于 Bevis 模型、GPT3-1 模型和 GPT3-5 模型, RMS 精度分别提升了 19.7%、44.4%和 53.9%。但较 5PTm 模型精度降低了 13.5%,这是由于 5PTm 模型仅使用探空站资料构建,对探空站计算的 *T_m*敏感度更高,会展 现出较大的优势。另外,可以注意到 GPT3 模型总体偏高,平均 Bias 达到 4~5 K,说明其存 在一些系统性偏差。由于 GPT3-1 模型精度明显优于 GPT3-5 模型,因此下文主要以 GPT3-1 模型来做对比分析。

表 5 利用探空数据验证西北区域 Bevis、GPT3、5PTm 和 TAM 模型的精度对比

Tab 5 Statistical Decults of Devic	CDT2	5DTM and TAM Modele	Validated Ha	na Dadiasanda D	ot.
Tab. 5 Statistical Results of Devis,	UF 13,	or the and tAM models	validated Usi	ng Kaulosonde D	ala

模型		Bevis/K	GPT3-1/K	GPT3-5/K	5PTm /K	TAM/K
Bias	范围	-2.77~2.41	0.74~7.37	1.10~15.81	-2.19~1.56	-1.16~0.22
	均值	-0.509	4.209	5.504	-0.472	-0.449
RMS	范围	2.59~5.33	3.10~8.21	3.20~16.27	2.13~3.43	2.46~3.42
	均值	3.866	5.591	6.733	2.737	3.106

将探空剖面信息计算的相应时刻 T_m 作为参考值,绘制了散点图,如图 6(a)所示。图中 红色直线表示 1:1 的直线,蓝色虚线表示 T_m估值与 T_m真值的线性拟合直线。可以发现, GPT3-1 模型表现最差,在估计 T_m时存在明显的上下界(250~285 K)。Bevis 模型的拟合直 线与 1:1 直线更为贴合,但其两端点位分布过于分散。TAM 模型相较于 5PTm 模型的点位 分布密度稍差,但优于其他模型。图 6(b)对 4 个模型的残差做统计分布,与前面所得到的结 果一致。从 TAM 模型与 Bevis 模型、5PTm 模型的直方图表现来看,TAM 模型的直方图正 态分布曲线更加集中,且更靠近中心。



图 6 四种模型的 Tm 估值与 Tm 真值散点图与残差直方图

Fig. 6 T_m Estimation and Tm Truth Scatter Plots and Residual Histograms for the Four Models 为了分析 4 种模型在不同测站估计 T_m 的表现,图 7 分别展示了 4 种模型在各测站 Bias、 RMS 的空间分布。从图 7(a)可以看到,GPT3-1 模型整体存在高估,其他三个模型从图中来 看大致相同,但 TAM 模型表现得更为稳定,Bias 上没有明显的极值。整体来看,4 种模型 精度均是由西向东逐渐递减,且精度一定程度上受到海拔的影响,其中位于昆仑山脉、阿尔 金山、天山山脉以及秦岭山脉附近的测站精度相较于其他测站表现较差。由于 TAM 和 5PTm 模型中均采用了更加具体、范围更小的区域化模型,二者均改善了在中低海拔估计 T_m的精度, TAM 模型的表现要稍优 5PTm 模型, Bias 和 RMS 分布都表现得更加稳定。



图 7 利用探空站数据检验西北地区不同模型的偏差和 RMS 误差分布 Fig.7 Distribution of Bias and RMS for Different Models Tested Using Radiosonde Data

3.2 以 GGOS 大气格网数据为参考值的精度验证

以 2022 年 63 个 GGOS 格网 *T_m*数据作为参考值,再次计算 Bevis、GPT3-1、GPT3-5、 5PTm 以及 TAM 模型的平均偏差 Bias 和均方根误差 RMS,统计结果如表 6 所示。从表中 可知,所有模型计算的 *T_m*均小于参考值,Bevis 模型和 5PTm 模型偏离最大,而 TAM 模型 最为接近。对于 RMS 而言,TAM 模型的 RMS 均值仅为 3.286 K,较 Bevis、GPT3-1、GPT3-5、5PTm 模型分别提升了 50.7%、18.4%、41%和 53.3%。其中,GPT3-1和 GPT3-5 模型反 而优于上一轮评测,这是由于 GPT 模型中数据原本就是以格网进行建模的,当以 GGOS 格 网 *T_m*数据作为参考值,GPT 模型不会因插值的影响而导致精度受损。另外,可以看出 5PTm 模型在非探空站点的精度表现得最差,该模型并不适用于西北全域。

表 6	利用	GGOS 💈	数据验	证西北区均	或 Bevis	GPT3、	5PTm 和	TAM	模型的精度对比
-----	----	--------	-----	-------	---------	-------	--------	-----	---------

Tab. 6	Tab. 6 Statistical Results of Bevis, GPT3, 5PTM and TAM Models Validated Using GGOS Grided Data										
模	型	Bevis/K	GPT3-1/K	GPT3-5/K	5PTm /K	TAM/K					
Dias	范围	-9.14~-0.16	-9.77~2.04	-16.27~13.47	-15.69~-0.02	-3.08~0.51					
Dias	均值	-4.892	-1.243	-0.984	-6.260	-0.492					
DMC	范围	3.41~9.97	2.55~10.21	2.69~16.56	2.80~15.85	2.66~4.01					
RMS	均值	6.663	4.029	5.580	7.035	3.286					

同样以 GGOS 格网相应时刻 T_m 为参考值,绘制了散点图,如图 8(a)所示。TAM 模型的 表现明显优于其他三种模型,GPT3-1 模型在估计 T_m时仍存在着明显的界限(250~285 K), 5PTm 模型的拟合斜率严重偏离。从图 8(b)的残差直方图中可以看出,Bevis 与 5PTm 模型 的正态拟合曲线均偏离中心并低估,平均 Bias 达到-6~-4 K。虽然 5PTm 模型与 TAM 模 型均采用区域化进行建模,但 5PTm 模型在非探空站点的精度远低于 TAM 模型,说明仅靠 传统区域建模难以在高海拔地区得到良好的效果,由此可见 TAM 模型更为科学和合理。



图 8 四种模型的 Tm 估值与 Tm 真值散点图与残差直方图

Fig.8 *T*_m Estimation and *T*_m Truth Scatter Plot and Residual Histogram for the Four Models 统计了 2022 年西北区域 63 个格网点处 *T*_m 模型值的精度,图 9 分别展示了各模型在西 北全域的 Bias 和 RMS 的空间分布。由图 9 可知,Bevis 模型在青藏高原等高海拔地区的适 用性较差,尤其是沿山脉附近的区域。GPT3 模型的偏差 Bias 整体波动较大,在高海拔地区 低估,低海拔地区高估,其 RMS 相对稳定,但在天山山脉、昆仑山脉、阿尔金山及祁连山 处 RMS 均出现极值。5PTm 模型在高海拔地区严重低估 *T*_m 值,从图 9(b)中可以看出,其 RMS 分布甚至与西北地区地形图吻合,在青藏高原及天山山脉等高海拔地区达到最高,说 明 5PTm 模型极易受到海拔影响,之所以在上一节表现良好,是因为探空站均处于中低海拔 地区。TAM 模型极具稳定性,大大地减弱了因海拔而产生的误差,整体精度稳定,RMS 均 保持在 4K 以下,在不同经纬度、海拔都保持着相对高的精度,在西北区域可以满足高精度 *T*_m的获取。



Fig. 9 Distribution of Bias and RMS for Different Models Tested Using GGOS Grided Data

3.3 Tm 模型对 GNSS-PWV 的精度影响

在 GNSS 气象学中, *T_m*的潜在价值需要转化到 PWV 中得以体现,本文采用文献[27]中的方法来分析 *T_m*对 GNSS-PWV 的影响,关系式如下:

$$\frac{RMS_{PWV}}{PWV} = \frac{RMS_{\Pi}}{\Pi} = \frac{k_3 RMS_{T_m}}{\left(\frac{k_3}{T_m} + k_2'\right) T_m^2}$$
$$= \frac{k_3}{\left(\frac{k_3}{T_m} + k_2'\right) T_m} \cdot \frac{RMS_{T_m}}{T_m}$$
(9)

式中, *RMS_{PWV}*表示 PWV 的 RMS,单位为 mm; *RMS_{Tm}*表示*Tm*的 RMS。*PWV和Tm*均设为 年平均值,均在§3.1 中得到,将*RMS_{PWV}/PWV*定义为 PWV 的相对误差。本文用*RMS_{PWV}* 和*RMS_{PWV}/PWV*来评估 *Tm*误差对其生成的 GNSS-PWV 的影响。假设获得的 ZWD 值不存 在误差,如果 *Tm*的精度足够高,这将有效的提高 ZWD 转换为 PWV 的精度。表 7 统计了不 同 *Tm*模型对 GNSS-PWV 的误差影响。就*RMS_{PWV}*来说,4 种模型均处于较低值,这是由于 西北地区大部分处于半干旱与干旱地区,全年 ZWD 均值大致在 20~70 mm,仅汉中在(57 127)一站点 ZWD 年均值超过 100 mm。TAM 模型在西北地区*RMS_{PWV}*最大值小于 0.19 mm, 平均*RMS_{PWV}*为 0.09 mm。但就*RMS_{PWV}/PWV*而言,TAM 模型在西北地区效果明显,PWV 相对误差均值仅为 0.89%,且最高值均小于其他三类模型均值。因此,可见 TAM 模型在反 演大气水汽中表现得相当稳定,可望在山区的 GNSS 高精度水汽监测中具有重要的应用价 值。

表 7 不同 Tm模型对于 GNSS-PWV 的误差影响

Tab. 7 The Influence of Different T_m Models on GNSS-PWV					
模型		Bevis	GPT3-1	GPT3-5	TAM
<i>RMS_{PWV} /</i> mm	范围	0.05~0.20	0.07~0.38	0.09~0.42	0.03~0.19
	均值	0.11	0.16	0.19	0.09
RMSPWV /%	范围	0.95~1.90	1.15~3.03	1.19~6.19	0.88~1.25
	均值	1.40	2.06	2.50	0.89

4 结 语

文本针对中国西北区域地形起伏大、区域范围广的特点,将 Voronoi 图的思想引入 T_m建模中,利用气象数据与非气象数据建立起西北地区高精度 T_m模型——TAM,通过验证得到以下结论:

1)除纬度以外,季节性残差与海拔高度是影响 T_m值估计的最大阻碍,对 T_m模型进行 周期性改正与垂直方向上的改正非常必要。因此,建模时增加年周期和半年周期的三角函数, 在一定程度上可以削弱因季节变化所带来的系统性偏差,进而提高 T_m精度;另一方面,采 用非线性垂直递减模型可大大降低 GGOS 格网数据产品在垂直方向上的误差,经改正后精 度提高了 61.9%。

2) 仅采用分区域拟合的 5PTm 模型在高海拔地区的表现远低于其在中低海拔的表现, 证明仅采用回归模型难以适用于高海拔复杂环境;在回归模型中引入高精度格网数据进行增 强融合后的 TAM 模型,弥补了传统模型的分辨率低、难以适用高海拔地区的缺点。

3)利用未参与建模的探空数据与 GGOS 格网 *T_m* 进行验证, TAM 模型的精度较 Bevis 模型提升 19.7%和 50.7%, 较 GPT3-1 模型提升 44.4%和 18.4%, 较 GPT3-5 模型提升 53.8% 和 41%,其对应的 RMS 始终维持在 4K 以下。实验结果显示,TAM 模型在西北区域拥有较 高的精度。

4)本文所采用的建模逻辑清晰、结构简单、与机器学习等建模方式不同,其可快速推

广至任意 T_m经验模型。与其他模型相比, TAM 模型具有较高的稳定性和精度, 对改善 GNSS 水汽反演精度有重要的现实意义。

致谢: 感谢 ECMWF 中心提供的 ERA-5 资料、GGOS Atmosphere 提供的格网数据和美国怀俄明大学提供的探空资料。

参考文献

- [1] Li Zhenhong, Zhu Wu, Yu Chen, et al. Development Status and Trends of Imaging Geodesy[J]. *Acta Geodaetica et Cartographica Sinica*, 2023, 52(11): 1805-1834. (李振洪, 朱武, 余琛, 等. 影像大地测量学发展现状与趋势[J]. 测绘学报, 2023, 52(11): 1805-1834.)
- [2] Yao Yibin, Zhang Shun, Kong Jian. Research Progress and Prospect of GNSS Space Environment Science[J]. Acta Geodaetica et Cartographica Sinica, 2017, 46(10): 1408-1420. (姚宜斌, 张顺, 孔建. GNSS 空间环境学研究进展和展望[J]. 测绘学报, 2017, 46(10): 1408-1420.)
- [3] King M D, Kaufman Y J, Menzel W P, et al. Remote Sensing of Cloud, Aerosol, and Water Vapor Properties from the Moderate Resolution Imaging Spectrometer (MODIS)[J]. IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 1992, 30(1): 2-27.
- [4] Rocken C, Van Hove T, Ware R. Near Real-time GPS Sensing of Atmospheric Water Vapor[J]. Geophysical Research Letters, 1997, 24(24): 3221-3224.
- [5] Bevis M, Businger S, Herring T A, et al. GPS Meteorology: Remote Sensing of Atmospheric Water Vapor Using the Global Positioning System[J]. Journal of Geophysical Research: Atmospheres, 1992, 97(D14): 15787-15801.
- [6] Li Z H, Muller J P, Cross P. Comparison of Precipitable Water Vapor Derived from Radiosonde, GPS, and Moderate-resolution Imaging Spectroradiometer Measurements[J]. *Journal of Geophysical Research: Atmospheres*, 2003, 108(D20): 4651.
- [7] Bevis M, Businger S, Chiswell S, et al. GPS Meteorology: Mapping Zenith Wet Delays Onto Precipitable Water[J]. Journal of Applied Meteorology, 1994, 33(3): 379-386.
- [8] Li Z, Muller J P, Cross P, et al. Validation of MERIS Near IR Water Vapour Retrievals Using MWR and GPS Measurements[C]. MERIS User Workshop, 2004, 549(3).
- [9] Wang X M, Zhang K F, Wu S Q, et al. Water Vapor-weighted Mean Temperature and Its Impact on the Determination of Precipitable Water Vapor and Its Linear Trend[J]. Journal of Geophysical Research: Atmospheres, 2016, 121(2): 833-852.
- [10] Wang Xiaoying, Dai Ziqiang, Cao Yunchang, et al. Weighted Mean Temperature T_m Statistical Analysis in Ground-based GPS in China[J]. *Geomatics and Information Science of Wuhan University*, 2011, 36(4): 412-416. (王晓英, 戴仔强, 曹云昌, 等. 中国地区地基 GPS 加权 平均温度 T_m统计分析[J]. 武汉大学学报(信息科学版), 2011, 36(4): 412-416.)
- [11] Zhang Di, Yuan Linguo, Huang Liangke, et al. Atmospheric Weighted Mean Temperature Modeling for Australia[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2022, 47(7): 1146-1153. (张迪, 袁林果, 黄良珂, 等. 澳大利亚区域大气加权平均温度建模[J]. 武汉大学学报(信息科学版), 2022, 47(7): 1146-1153.)
- [12] Yao Yibin, Liu Jinhong, Zhang Bao, et al. Nonlinear Relationships Between the Surface Temperature and the Weighted Mean Temperature[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2015, 40(1): 112-116. (姚宜斌, 刘劲宏, 张豹, 等. 地表温度与加权平均 温度的非线性关系[J]. 武汉大学学报(信息科学版), 2015, 40(1): 112-116.)
- [13] Yang F, Guo J M, Meng X L, et al. An Improved Weighted Mean Temperature (*Tm*) Model Based on GPT2w with Tm Lapse Rate[J]. GPS Solutions, 2020, 24(2): 46.
- [14] Zhang S K, Gong L, Gao W L, et al. A Weighted Mean Temperature Model Using Principal Component Analysis for Greenland[J]. GPS Solutions, 2023, 27(1): 57.
- [15] Yao Y B, Zhu S, Yue S Q. A Globally Applicable, Season-specific Model for Estimating the Weighted Mean Temperature of the Atmosphere[J]. *Journal of Geodesy*, 2012, 86(12): 1125-1135.
- [16] Lagler K, Schindelegger M, Böhm J, et al. GPT2: Empirical Slant Delay Model for Radio Space Geodetic Techniques[J]. *Geophysical Research Letters*, 2013, 40(6): 1069-1073.
- [17] Böhm J, Möller G, Schindelegger M, et al. Development of an Improved Empirical Model for Slant Delays in the Troposphere (GPT2w)[J]. GPS Solutions, 2015, 19(3): 433-441.

- [18] Landskron D, Böhm J. VMF3/GPT3: Refined Discrete and Empirical Troposphere Mapping Functions[J]. Journal of Geodesy, 2018, 92(4): 349-360.
- [19] Huang L K, Wang X, Xiong S, et al. High-precision GNSS PWV Retrieval Using Dense GNSS Sites and *In-situ* Meteorological Observations for the Evaluation of MERRA-2 and ERA5 Reanalysis Products over China[J]. *Atmospheric Research*, 2022, 276: 106247.
- [20] Yao Yibin, Sun Zhangyu, Xu Chaoqian, et al. Global Weighted Mean Temperature Model Considering Nonlinear Vertical Reduction[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2019, 44(1): 106-111. (姚宜斌, 孙章宇, 许超铃, 等. 顾及非线性高程归算的全 球加权平均温度模型[J]. 武汉大学学报(信息科学版), 2019, 44(1): 106-111.)
- [21] Zhao Qingzhi, Du Zheng, Wu Manyi, et al. Establishment of PWV Fusion Model Using Multisource Data[J]. Geomatics and Information Science of Wuhan University, 2022, 47(11): 1823-1831. (赵庆志, 杜正, 吴满意, 等. 利用多源数据构建 PWV 混合模型[J]. 武汉大学学报 (信息科学版), 2022, 47(11): 1823-1831.)
- [22] Davis J L, Herring T A, Shapiro I I, et al. Geodesy by Radio Interferometry: Effects of Atmospheric Modeling Errors on Estimates of Baseline Length[J]. *Radio Science*, 1985, 20(6): 1593-1607.
- [23] Bolton D. The Computation of Equivalent Potential Temperature[J]. Monthly Weather Review, 1980, 108(7): 1046-1053.
- [24] Xu Chaoqian, Yao Yibin, Zhang Bao, et al. Accuracy Analysis and Test on the Weighted Mean Temperature of the Atmosphere Grid Data Offered by GGOS Atmosphere[J]. Journal of Geomatics, 2014, 39(4): 13-16. (许超铃,姚宜斌,张豹,等. GGOS Atmosphere 大气加权平 均温度数据的精度检验与分析[J]. 测绘地理信息, 2014, 39(4): 13-16.)
- [25] Sun Y L, Yang F, Liu M J, et al. Evaluation of the Weighted Mean Temperature over China Using Multiple Reanalysis Data and Radiosonde[J]. Atmospheric Research, 2023, 285: 106664.
- [26] Zhu Hai, Huang Guanwen, Zhang Juqing. A Regional Weighted Mean Temperature Model that Takes into Account Climate Differences: Taking Shaanxi, China as an Example[J]. Acta Geodaetica et Cartographica Sinica, 2021, 50(3): 356-367. (朱海, 黄观文, 张菊清. 顾及气 候差异的区域加权平均温度模型: 以中国陕西为例[J]. 测绘学报, 2021, 50(3): 356-367.)
- [27] Huang L K, Jiang W P, Liu L L, et al. A New Global Grid Model for the Determination of Atmospheric Weighted Mean Temperature in GPS Precipitable Water Vapor[J]. *Journal of Geodesy*, 2019, 93(2): 159-176.